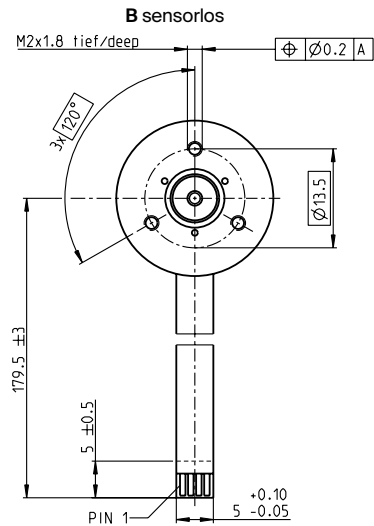
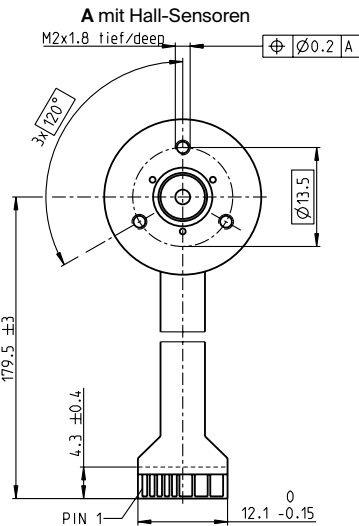
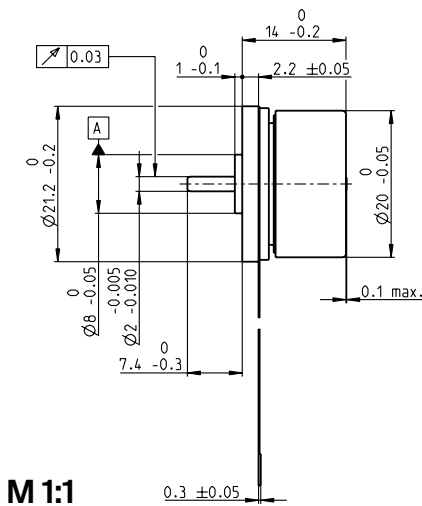


EC 20 flat Ø20 mm, bürstenlos, 5 Watt

EC flat

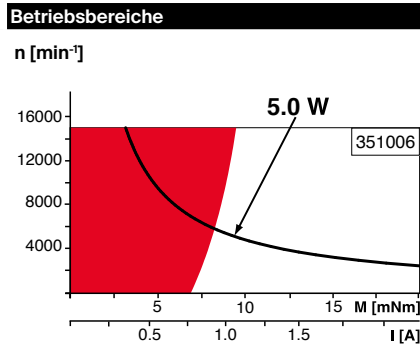


- Lagerprogramm
- Standardprogramm
- Sonderprogramm (auf Anfrage)

		Artikelnummern			
A mit Hall-Sensoren		351005	351006	351007	351008
B sensorlos		351054	351055	351056	351057

Motordaten (provisorisch)					
Werte bei Nennspannung					
1 Nennspannung	V	6	9	12	24
2 Leerlaufdrehzahl	min ⁻¹	9350	9430	9380	9300
3 Leerlaufstrom	mA	102	68.3	51.1	25.1
4 Nenndrehzahl	min ⁻¹	4780	5310	5170	5220
5 Nennmoment (max. Dauerdrehmoment)	mNm	7.59	8.58	7.59	7.74
6 Nennstrom (max. Dauerbelastungsstrom)	A	1.31	0.974	0.655	0.329
7 Anhaltmoment ¹	mNm	17.2	22.4	18.9	19.9
8 Anlaufstrom	A	2.93	2.54	1.61	0.838
9 Max. Wirkungsgrad	%	67	71	68	69
Kenndaten					
10 Anschlusswiderstand Phase-Phase	Ω	2.05	3.54	7.45	28.6
11 Anschlussinduktivität Phase-Phase	mH	0.189	0.424	0.754	3.09
12 Drehmomentkonstante	mNm/A	5.88	8.82	11.8	23.8
13 Drehzahlkonstante	min ⁻¹ /V	1620	1080	812	402
14 Kennliniensteigung	min ⁻¹ /mNm	567	435	515	484
15 Mechanische Anlaufzeitkonstante	ms	30.3	23.2	27.5	25.8
16 Rotorträgheitsmoment	gcm ²	5.1	5.1	5.1	5.1

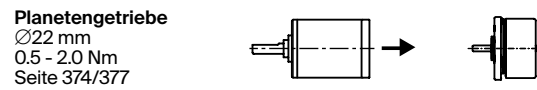
- Spezifikationen**
- Thermische Daten**
- 17 Therm. Widerstand Gehäuse-Luft 16.5 K/W
 - 18 Therm. Widerstand Wicklung-Gehäuse 2.66 K/W
 - 19 Therm. Zeitkonstante der Wicklung 1.77 s
 - 20 Therm. Zeitkonstante des Motors 27.5 s
 - 21 Umgebungstemperatur -40...+100°C
 - 22 Max. Wicklungstemperatur +125°C
- Mechanische Daten (vorgespannte Kugellager)**
- 23 Grenzdrehzahl 15 000 min⁻¹
 - 24 Axialspiel bei Axiallast < 2.0 N 0 mm
 - > 2.0 N 0.14 mm
 - 25 Radialspiel vorgespannt 1.8 mm
 - 26 Max. axiale Belastung (dynamisch) 26 N
 - 27 Max. axiale Aufpresskraft (statisch) 200 N
 - 28 Max. radiale Belastung, 5 mm ab Flansch 5.3 N



- Legende**
- **Dauerbetriebsbereich**
Unter Berücksichtigung der angegebenen thermischen Widerstände (Ziffer 17 und 18) und einer Umgebungstemperatur von 25°C wird bei dauernder Belastung die maximal zulässige Rotortemperatur erreicht = thermische Grenze.
 - **Kurzzeitbetrieb**
Der Motor darf kurzzeitig und wiederkehrend überlastet werden.
 - **Typenleistung**

- Weitere Spezifikationen**
- 29 Polpaarzahl 4
 - 30 Anzahl Phasen 3
 - 31 Motorgewicht 22 g
- Motordaten gemäss Tabelle sind Nenndaten.
- Anschlüsse mit Hall-Sensoren sensorlos**
- | | | |
|-------|--------------------------------|-----------------|
| Pin 1 | V _{Hall} 4.5...24 VDC | Motorwicklung 1 |
| Pin 2 | Hall-Sensor 3 | Motorwicklung 2 |
| Pin 3 | Hall-Sensor 1 | Motorwicklung 3 |
| Pin 4 | Hall-Sensor 2 | ↘ Stern-Punkt |
| Pin 5 | GND | |
| Pin 6 | Motorwicklung 3 | |
| Pin 7 | Motorwicklung 2 | |
| Pin 8 | Motorwicklung 1 | |
- Adapter** Artikelnummer Artikelnummer
siehe S. 514 220300 220310
- Stecker** Artikelnummer Artikelnummer
TE 1-84953-1 84953-4
Molex 52207-1133 52207-0433
- Stecker für Ausführung mit Hall-Sensoren:
FPC, 11-pol, Rastermass 1.0 mm, top contact style
Schaltbild für Hall-Sensoren siehe S. 49
¹gerechnet ohne Sättigungseffekt (S. 61/168)

maxon Baukastensystem Details auf Katalogseite 38



- Empfohlene Elektronik:**
- | | |
|-------------------------|----------|
| Hinweise | Seite 38 |
| ESCON Module 24/2 | 486 |
| ESCON 36/3 EC | 487 |
| ESCON Mod. 50/4 EC-S | 487 |
| DEC Module 24/2 | 491 |
| EPOS4 Micro 24/5 | 495 |
| EPOS4 Mod./Comp. 24/1.5 | 496 |
| EPOS4 Comp. 24/5 3-axes | 497 |